

## CURRÍCULUM VITAE ÚNICO

AMPARO DORA

PALOMINO

MERINO

Generado el : 19/dic/2020

### 1. Datos personales

**Fecha de nacimiento:** 13/feb/1967  
**País de nacimiento:** México  
**Nacionalidad:** Mexicana  
**Correo electrónico:** ampalomino@gmail.com  
**ORC ID:** 0000-0002-2150-7762  
**CVU:** 35191  
**Nivel SNI:**

#### Empleo actual

**Inicio:** 04/ene/2006  
**Nombre del puesto:** PROFESOR INVESTIGADOR TITULAR A TIEMPO COMPLETO  
**Institución:** Benemerita Universidad Autonoma de Puebla (BUAP)

### 2. Grados académicos

|                                                                                              |                                           |
|----------------------------------------------------------------------------------------------|-------------------------------------------|
| <b>Fecha de obtención:</b> 07/ago/1995                                                       | <b>Nivel de escolaridad:</b> Licenciatura |
| <b>Título:</b> LICENCIATURA EN ELECTRÓNICA                                                   |                                           |
| <b>Fecha de obtención:</b> 11/dic/1995                                                       | <b>Nivel de escolaridad:</b> Maestría     |
| <b>Título:</b> MAESTRÍA EN CIENCIAS EN INGENIERÍA ELÉCTRICA, ESPECIALIDAD CONTROL AUTOMÁTICO |                                           |
| <b>Fecha de obtención:</b> 07/mar/2005                                                       | <b>Nivel de escolaridad:</b> Doctorado    |
| <b>Título:</b> TECHNOLOGIES DE L'INFORMATION ET DES SYSTÈMES                                 |                                           |
| <b>Institución:</b> Université Technologique de Compiègne                                    |                                           |

### 3. Trayectoria profesional

#### 3.1 Experiencia laboral

|                                                                                 |                         |
|---------------------------------------------------------------------------------|-------------------------|
| <b>Inicio:</b> 16/ago/2005                                                      | <b>Fin:</b> 31/dic/2005 |
| <b>Nombre del puesto:</b> PROFESOR DE TIEMPO COMPLETO TITULAR C                 |                         |
| <b>Institución:</b> Universidad Politécnica de Puebla                           |                         |
| <b>Inicio:</b> 01/ago/2005                                                      | <b>Fin:</b> 31/dic/2008 |
| <b>Nombre del puesto:</b> PROFESOR DE CÁTEDRA                                   |                         |
| <b>Institución:</b> Instituto Tecnológico y de Estudios Superiores de Monterrey |                         |
| <b>Inicio:</b> 01/feb/1996                                                      | <b>Fin:</b> 30/abr/2001 |
| <b>Nombre del puesto:</b> PROFESOR INVESTIGADOR C, TIEMPO COMPLETO              |                         |
| <b>Institución:</b> Universidad Tecnológica de Puebla                           |                         |
| <b>Inicio:</b> 02/sep/1991                                                      | <b>Fin:</b> 31/ene/1992 |
| <b>Nombre del puesto:</b> PROFESOR DE CÁTEDRA                                   |                         |
| <b>Institución:</b> Universidad Hispana                                         |                         |
| <b>Inicio:</b> 02/sep/1991                                                      | <b>Fin:</b> 31/ene/1992 |
| <b>Nombre del puesto:</b> OPERADOR DE MASTER                                    |                         |
| <b>Institución:</b>                                                             |                         |
| <b>Inicio:</b> 01/oct/1990                                                      | <b>Fin:</b> 31/ago/1992 |
| <b>Nombre del puesto:</b> AUXILIAR DE DOCENCIA A, MEDIO TIEMPO                  |                         |
| <b>Institución:</b> Benemerita Universidad Autonoma de Puebla (BUAP)            |                         |

### 4. Producción científica, tecnológica y de innovación

#### 4.1 Publicación de artículos

**Año de publicación:** 2020

**Título del artículo:** Influence of PWM Torque Control Frequency in DC Motors by Means of an Optimum Design Method

**Nombre:** IEEEAccess

**Número de la revista:** No aplica

**Volúmen de la revista:** 8

**País:**

**Páginas de:** 80691

**a:** 80706

**ISSN impreso:**

**ISSN electrónico:** 21693536

**Autores**

JESÚS LÓPEZ GÓMEZ

M. AURORA D. VARGAS TREVIÑO

SERGIO VERGARA LIMON

MARCIANO VARGAS TREVIÑO

JAIME GUTIÉRREZ GUTIÉRREZ

AMPARO DORA PALOMINO MERINO

FERMIN MARTÍNEZ SOLÍS

OLGA GUADALUPE FÉLIX BELTRÁN

**Año de publicación:** 2019

**Título del artículo:** Desarrollo de un sistema mecatrónico para robot humanoide que permita emular el movimiento del cuello de los seres humanos

**Nombre:** REVISTA DE CIENCIAS TECNOLÓGICAS

**Número de la revista:** 1

**Volúmen de la revista:** 2

**País:** México

**Páginas de:** 34

**a:** 38

**ISSN impreso:** 25941925

**ISSN electrónico:**

**Autores**

DAVID EDUARDO PINTO AVENDAÑO

FRANCISCO JOSÉ LÓPEZ CORTES

SERGIO VERGARA LIMON

DARNES VILARIÑO AYALA

M. AURORA D. VARGAS TREVIÑO

AMPARO DORA PALOMINO MERINO

**Título del artículo:** A mechatronic approach for ball screw drive system: modeling, control, and validation on an FPGA-based architecture

**Nombre:** The International Journal of Advanced Manufacturing Technology

**Número de la revista:** 104

**Volúmen de la revista:** 5-8

**País:**

**Páginas de:** 2329

**a:** 2346

**ISSN impreso:** 02683768

**ISSN electrónico:**

**Autores**

MARIA AURORA VARGAS TREVIÑO

JESUS LOPEZ GOMEZ

SERGIO VERGARA LIMON

AMPARO DORA PALOMINO MERINO

RICARDO TORRES REYES

PEDRO GARCIA RAMIREZ

**Título del artículo:** Development of a Multi-user System to Identify the Level of Attention in People

Nombre: Research in Computing Science

Número de la revista: 148

Páginas de: 155

ISSN impreso: 18704069

Volúmen de la revista: 3

a: 169

ISSN electrónico:

País:

**Año de publicación: 2018**

Título del artículo: SIMULACIÓN Y ANÁLISIS ESTRUCTURAL DE UNA SILLA/EXOESQUELETO

Nombre: Pistas Educativas

Número de la revista: 130

Páginas de: 1171

ISSN impreso: 2448847X

Volúmen de la revista: 40

a: 1190

ISSN electrónico:

País:

#### **Autores**

Luis Iran Solórzano Caballero

AMPARO DORA PALOMINO MERINO

JOSÉ FERNANDO REYES CORTES

CÉSAR MARTÍNEZ TORRES

ROGELIO PÉREZ CORTES

GIBRAN ETCHEVERRY

Título del artículo: COORDINACIÓN DE DOS DRONES MEDIANTE UN SENSOR DE ALTITUD/ORIENTACIÓN MONOCULAR

Nombre: Pistas Educativas

Número de la revista: 130

Páginas de: 1401

ISSN impreso: 2448847X

Volúmen de la revista: 40

a: 1413

ISSN electrónico:

País:

#### **Autores**

NELSON EDGTARDO ARIAS MÉNDEZ

JONATAN UZIEL ALVAREZ MUÑOZ

JUAN ANTONIO ESCAREÑO CASTRO

AMPARO DORA PALOMINO MERINO

MA. AURORA VARGAS TREVIÑO

**Año de publicación: 2016**

Título del artículo: Chaotic Analysis on Human Gait Time-Series Signals

Nombre: INTERNATIONAL JOURNAL OF INFORMATION AND ELECTRONICS ENGINEERING

Número de la revista: 5

Páginas de: 313

ISSN impreso: 20103719

Volúmen de la revista: 6

a: 316

ISSN electrónico:

País: Singapore

#### **Autores**

DANIEL GÓMEZ RIVERA

AMPARO DORA PALOMINO MERINO

M. AURORA D. VARGAS TREVIÑO

GIBRAN ETCHEVERRY DOGER

Título del artículo: OBSERVACIÓN EXPERIMENTAL DEL SENSADO DE SEÑALES ELÉCTRICAS DÉBILES AL USAR RUIDO MAGNÉTICO COMO HERRAMIENTA DE

Nombre: CONGRESO MESOAMERICANO DE INVESTIGACIÓN UNACH

Número de la revista: 3

Volúmen de la revista: 1

País: México

Páginas de: 158 a: 162  
ISSN impreso: 23958111 ISSN electrónico:

#### Autores

FROYLAN SERGIO BELLO OLIVOS  
AMPARO DORA PALOMINO MERINO  
EDMUNDO A. GUTIÉRREZ DOMÍNGUEZ  
PEDRO JAVIER GARCÍA RAMÍREZ

Año de publicación: 2015

Título del artículo: Control de dirección empleando retroalimentación visual en un cuadricóptero

Nombre: Pistas Educativas

Número de la revista: 112 Volúmen de la revista: 11 País: México

Páginas de: 1 a: 20

ISSN impreso: 14051249 ISSN electrónico:

#### Autores

AMPARO DORA PALOMINO MERINO  
PABLO valencia bibian

### 4.3 Capítulos publicados

Año de edición: 2019

Título del libro: HUMAN-COMPUTER INTERACTION

Título del capítulo: Data Acquisition System for the Monitoring of Attention in People and Development of Interfaces for Commercial Devices

Editorial: SPRINGER Páginas de: 83 a: 97 ISBN: 9783030052690

#### Autores

ALFREDO GARCÍA SUÁREZ  
JUAN MANUEL GONZÁLEZ CALLEROS  
AMPARO DORA PALOMINO MERINO

Título del libro: HUMAN COMPUTER INTERACTION

Título del capítulo: Identification of Patterns in Children with ADHD Based on Brain Waves

Editorial: SPRINGER Páginas de: 255 a: 268 ISBN: 9783030373863

#### Autores

ALFREDO GARCÍA SUÁREZ  
JUAN MANUEL GONZÁLEZ CALLEROS  
AMPARO DORA PALOMINO MERINO

Título del libro: Tópicos actuales en la Ingeniería del lenguaje y del conocimiento

Título del capítulo: Sistema de adquisición de datos para el monitoreo de atención en personas

Editorial: BUAP Páginas de: 57 a: 66 ISBN: 9786079728274

#### Autores

ALFREDO GARCÍA SUÁREZ  
JUAN MANUEL GONZÁLEZ CALLEROS  
AMPARO DORA PALOMINO MERINO

**Año de edición:** 2018

**Título del libro:** ROBÓTICA Y COMPUTACIÓN, RETOS Y PERSPECTIVAS

**Título del capítulo:** Implementación en FPGA de un sistema de identificación de parámetros de modelos MA utilizando un algoritmo Levinson-

**Editorial:** INSTITUTO TECNOLÓGICO DE LA PAZ **Páginas de:** 151 **a:** 155 **ISBN:** 9786079712877

**Autores**

MARTIN DURAN SANTOS

GIBRAN ETCHEVERRY DOGER

AMPARO DORA PALOMINO MERINO

**Título del libro:** INGENIERÍA Y AUTOMATIZACIÓN

**Título del capítulo:** Optimización de la Detección de Altitud/Orientación Utilizando un Sensor Monocular para la Coordinación de dos Drones

**Editorial:** ASOCIACIÓN MEXICANA DE **Páginas de:** 383 **a:** 392 **ISBN:** 9786079394155

**Autores**

NELSON EDGARDO ARIAS MÉNDEZ

JONATAN MUÑOZ ALVAREZ

JUAN ANTONIO ESCAREÑO CASTRO

AMPARO DORA PALOMINO MERINO

MA. AURORA VARGAS TREVIÑO

**Título del libro:** Herramientas y tecnologías específicas para beneficio de las instituciones y comunidades

**Título del capítulo:** Identificación de parámetros de modelos AR, MA y ARMA utilizando un algoritmo hereditario Levinson-Durbin modificado

**Editorial:** Institute Eng Electric Electronics Morelos **Páginas de:** 368 **a:** 371 **ISBN:** 9786079525583

**Autores**

SERGIO VERGARA LIMON

AMPARO DORA PALOMINO MERINO

GIBRAN ETCHEVERRY DOGER

MA. AURORA DIOSCORA VARGAS TREVIÑO

MARTIN DURAN SANTOS

**Título del libro:** Herramientas y tecnologías específicas para beneficio de las instituciones y comunidades

**Título del capítulo:** Diseño e implementación de un generador de onda arbitraria dentro de un sistema embebido

**Editorial:** Institute Eng Electric Electronics Morelos **Páginas de:** 618 **a:** 623 **ISBN:** 9786079525583

**Autores**

FERNANDO REYES CORTES

MA. AURORA DIOSCORA VARGAS TREVIÑO

SERGIO VERGARA LIMON

OSCAR ISAID PELLICO SÁNCHEZ

AMPARO DORA PALOMINO MERINO

**Título del libro:** INGENIERÍA Y AUTOMATIZACIÓN

**Título del capítulo:** Optimización de la Detección de Altitud/Orientación Utilizando un Sensor Monocular para la Coordinación de dos Drones

**Editorial:** ASOCIACIÓN MEXICANA DE **Páginas de:** 383 **a:** 392 **ISBN:** 9786079394158

**Autores**

NELSON EDGARDO ARIAS MENDEZ

JONATAN MUÑOZ ALVAREZ

JUAN ANTONIO ESCAREÑO CASTRO

**Autores**

AMPARO DORA PALOMINO MERINO

MA. AURORA D. VARGAS TREVIÑO

**Año de edición:** 2017

**Título del libro:** NUEVAS PERSPECTIVAS EN ROBÓTICA Y COMPUTACIÓN

**Título del capítulo:** Desarrollo de un sistema de adquisición para señales cardíacas, mioeléctricas y de temperatura humanas

**Editorial:** INSTITUTO TECNOLÓGICO DE LA PAZ **Páginas de:** 105 **a:** 110 **ISBN:** 9786079712853

**Autores**

DARNES VILARIÑO AYALA

MA. AURORA DIOSCORA VARGAS TREVIÑO

AMPARO DORA PALOMINO MERINO

FERNANDO REYES CORTES

JOSÉ MARÍA RODRÍGUEZ LELIS

MARCIANO VARGAS TREVIÑO

JOSÉ RAÚL OLMEDO VIVEROS

SERGIO VERGARA LIMON

**Título del libro:** NUEVAS PERSPECTIVAS EN ROBÓTICA Y COMPUTACIÓN

**Título del capítulo:** Control de un Robot Móvil Tipo Ackerman por medio del Modelo Dinámico

**Editorial:** INSTITUTO TECNOLÓGICO DE LA PAZ **Páginas de:** 195 **a:** 200 **ISBN:** 9786079712853

**Autores**

HERMES JAVIER RAMÍREZ GARCÍA

MA. AURORA DIOSCORA VARGAS TREVIÑO

AMPARO DORA PALOMINO MERINO

**Año de edición:** 2016

**Título del libro:** Tecnologías Modernas para la Industria y la Educación

**Título del capítulo:** Estimation of the Zero Moment Point through stochastic identification

**Editorial:** Institute Eng Electric Electronics Morelos **Páginas de:** 1 **a:** 6 **ISBN:** 9786079525576

**Autores**

GIBRAN ETCHEVERRY DOGER

AMPARO DORA PALOMINO MERINO

DANIEL GÓMEZ RIVERA

MA. AURORA DIOSCORA VARGAS TREVIÑO

**Título del libro:** INVESTIGACIÓN Y DESARROLLO EN ROBÓTICA Y COMPUTACIÓN

**Título del capítulo:** Diseño de un robot cartesiano para ser empleado en un sistema cartográfico de resolución controlada

**Editorial:** INSTITUTO TECNOLÓGICO DE LA PAZ **Páginas de:** 89 **a:** 97 **ISBN:** 9786079712822

**Autores**

SERGIO VERGARA LIMON

PEDRO JAVIER GARCÍA RAMÍREZ

MA. AURORA DIOSCORA VARGAS TREVIÑO

AMPARO DORA PALOMINO MERINO

RICARDO TORRES REYES

**Título del libro:** Tecnologías Modernas para la Industria y la Educación

**Título del capítulo:** Altitude and orientation sensor based on 4 points coplanar

**Editorial:** Institute Eng Electric Electronics Morelos **Páginas de:** 1 **a:** 7 **ISBN:** 9786079525576

**Autores**

AMPARO DORA PALOMINO MERINO

GIBRAN ETCHEVERRY DOGER

LUIS ERNESTO VALENCIA SEGURA

JUAN ANTONIO ESCAREÑO CASTRO

SERGIO VERGARA LIMON

**Título del libro:** Tecnologías Modernas para la Industria y la Educación

**Título del capítulo:** Design and construction of an acquisition system to control a Cartesian robot as a 3D printer

**Editorial:** Institute Eng Electric Electronics Morelos **Páginas de:** 1 **a:** 11 **ISBN:** 9786079525576

**Autores**

SERGIO VERGARA LIMON

AMPARO DORA PALOMINO MERINO

ALFREDO LÓPEZ BELTRÁN

MA. AURORA DIOSCORVA VARGAS TREVIÑO

FERNANDO REYES CORTES

**Título del libro:** SISTEMAS EMBEBIDOS, APLICACIONES Y TENDENCIAS

**Título del capítulo:** Quadcopter trajectory tracking using visual servoing

**Editorial:** ASOCIACIÓN MEXICANA DE SOFTWARE **Páginas de:** 34 **a:** 39 **ISBN:** 9786079394059

**Autores**

JAIME JULIÁN CID MONJARAZ

SERGIO VERGARA LIMON

AMPARO DORA PALOMINO MERINO

PABLO VALENCIA BIBIAN

MA. AURORA DIOSCORVA VARGAS TREVIÑO

**Año de edición:** 2015

**Título del libro:** Compendio de Investigaciones y Desarrollo Tecnológico

**Título del capítulo:** Diseño de una mesa de inclinación para fisioterapia automatizada por medio de un sistema embebido

**Editorial:** Institute Eng Electric Electronics Morelos **Páginas de:** 1 **a:** 10 **ISBN:** 9786079525569

**Autores**

MA. MONTSERRAT OROPEZA SAUCEDO

MA. AURORA D. VARGAS TREVIÑO

J. FERNANDO REYES CORTES

SERGIO VERGARA LIMON

JAIME CID MONJARAZ

AMPARO DORA PALOMINO MERINO

**Título del libro:** Compendio de Investigaciones y Desarrollo Tecnológico

**Título del capítulo:** Control de navegación de un robot móvil

**Editorial:** Institute Eng Electric Electronics Morelos **Páginas de:** 1 **a:** 8 **ISBN:** 9786079525569

#### Autores

AMPARO DORA PALOMINO MERINO  
ALFREDO GARCÍA SUÁREZ  
SERGIO VERGARA LIMON  
MA. AURORA D. VARGAS TREVIÑO

### 4.5 Desarrollos tecnológicos

|                               |                                                                            |                            |                |
|-------------------------------|----------------------------------------------------------------------------|----------------------------|----------------|
| <b>Nombre del desarrollo:</b> | INCUBADORA PARA CONTROLAR LAS CONDICIONES FÍSICAS NECESARIAS               | <b>Tipo de desarrollo:</b> | Nuevo producto |
| <b>Nombre del desarrollo:</b> | Desarrollo de un sistema de adquisición para señales cardiacas,            | <b>Tipo de desarrollo:</b> | Nuevo proceso  |
| <b>Nombre del desarrollo:</b> | Diseño de una mesa de inclinación para fisioterapia automatizada por       | <b>Tipo de desarrollo:</b> | Nuevo proceso  |
| <b>Nombre del desarrollo:</b> | Diseño de un robot cartesiano para ser empleado en un sistema cartográfico | <b>Tipo de desarrollo:</b> | Nuevo proceso  |
| <b>Nombre del desarrollo:</b> | Desarrollo de un sistema mecatrónico para robot humanoide que permita      | <b>Tipo de desarrollo:</b> | Nuevo proceso  |

### 4.8 Patentes en proceso

|                                                      |                    |              |        |
|------------------------------------------------------|--------------------|--------------|--------|
| <b>Año de publicación:</b>                           | 2016               |              |        |
| <b>Clasificación internacional de patentes WIPO:</b> | Electricidad       |              |        |
| <b>Nombre o título:</b>                              | Miniaeronave DELTA |              |        |
| <b>No. de trámite:</b>                               | MX200              | <b>País:</b> | México |
| <b>Estado de patente:</b>                            | En proceso         |              |        |

## 5. Formación de capital humano

### 5.1 Tesis dirigidas en PNPC

|                             |                                                                                                       |                |                       |
|-----------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------------------------|----------------|-----------------------|
| <b>Fecha de aprobación:</b> | 11/sep/2015                                                                                           | <b>Nombre:</b> | ALFREDO GARCÍA SUÁREZ |
| <b>Programa PNPC:</b>       | 001817 - Maestría                                                                                     |                |                       |
| <b>Título de la tesis:</b>  | CONTROL DE NAVEGACIÓN DE UN ROBOT MÓVIL                                                               |                |                       |
| <b>Institución:</b>         | BENEMERITA UNIVERSIDAD AUTONOMA DE PUEBLA                                                             |                |                       |
| <b>Estado de la tesis:</b>  | Terminada                                                                                             |                |                       |
| <b>Fecha de aprobación:</b> | 29/ene/2016                                                                                           | <b>Nombre:</b> | PABLO VALENCIA BIBIAN |
| <b>Programa PNPC:</b>       | 001817 - Maestría                                                                                     |                |                       |
| <b>Título de la tesis:</b>  | SEGUIMIENTO DE TRAYECTORIA DE UN CUADRICÓPTERO EMPLEANDO RETROALIMENTACION VISUAL                     |                |                       |
| <b>Institución:</b>         | BENEMERITA UNIVERSIDAD AUTONOMA DE PUEBLA                                                             |                |                       |
| <b>Estado de la tesis:</b>  | Terminada                                                                                             |                |                       |
| <b>Fecha de aprobación:</b> | 01/dic/2016                                                                                           | <b>Nombre:</b> | DANIEL GÓMEZ RIVERA   |
| <b>Programa PNPC:</b>       | 001817 - Maestría                                                                                     |                |                       |
| <b>Título de la tesis:</b>  | Medición y modelado bilineal del Zero Moment Point (ZMP) mediante la técnica de subespacios recursiva |                |                       |
| <b>Institución:</b>         | BENEMERITA UNIVERSIDAD AUTONOMA DE PUEBLA                                                             |                |                       |
| <b>Estado de la tesis:</b>  | Terminada                                                                                             |                |                       |
| <b>Fecha de aprobación:</b> | 06/dic/2016                                                                                           | <b>Nombre:</b> | LUIS ERNESTO VALENCIA |
| <b>Programa PNPC:</b>       | 001817 - Maestría                                                                                     |                |                       |
| <b>Título de la tesis:</b>  | Sensor de distancia/orientación basado en 4 puntos                                                    |                |                       |
| <b>Institución:</b>         | BENEMERITA UNIVERSIDAD AUTONOMA DE PUEBLA                                                             |                |                       |
| <b>Estado de la tesis:</b>  | Terminada                                                                                             |                |                       |
| <b>Fecha de aprobación:</b> | 12/dic/2016                                                                                           | <b>Nombre:</b> | ALFREDO LÓPEZ BELTRÁN |

|                             |                                                                                                                               |                                        |
|-----------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|----------------------------------------|
| <b>Programa PNPC:</b>       | 001817 - Maestría                                                                                                             |                                        |
| <b>Título de la tesis:</b>  | DISEÑO Y CONSTRUCCIÓN DE UN SISTEMA DE ADQUISICIÓN PARA CONTROLAR UN ROBOT CARTESIANO DE 3 gdl                                |                                        |
| <b>Institución:</b>         | BENEMERITA UNIVERSIDAD AUTONOMA DE PUEBLA                                                                                     |                                        |
| <b>Estado de la tesis:</b>  | Terminada                                                                                                                     |                                        |
| <b>Fecha de aprobación:</b> | 26/ene/2017                                                                                                                   | <b>Nombre:</b> FROYLAN SESRGIO BELLO   |
| <b>Programa PNPC:</b>       | 001817 - Maestría                                                                                                             |                                        |
| <b>Título de la tesis:</b>  | Estudio experimental de la optimización en el sensado de señales eléctricas débiles mediante resonancia estocástica magnética |                                        |
| <b>Institución:</b>         | BENEMERITA UNIVERSIDAD AUTONOMA DE PUEBLA                                                                                     |                                        |
| <b>Estado de la tesis:</b>  | Terminada                                                                                                                     |                                        |
| <b>Fecha de aprobación:</b> | 13/dic/2017                                                                                                                   | <b>Nombre:</b> HERMES JAVIER RAMÍREZ   |
| <b>Programa PNPC:</b>       | 001817 - Maestría                                                                                                             |                                        |
| <b>Título de la tesis:</b>  | Algoritmo Reactivo Aplicado en la Evitación de Obstáculos                                                                     |                                        |
| <b>Institución:</b>         | BENEMERITA UNIVERSIDAD AUTONOMA DE PUEBLA                                                                                     |                                        |
| <b>Estado de la tesis:</b>  | Terminada                                                                                                                     |                                        |
| <b>Fecha de aprobación:</b> | 01/ago/2016                                                                                                                   | <b>Nombre:</b> MARTÍN DURÁN SANTOS     |
| <b>Programa PNPC:</b>       | MAESTRÍA EN CIENCIAS DE LA ELECTRÓNICA - Maestría                                                                             |                                        |
| <b>Título de la tesis:</b>  | Implementación en FPGA de algoritmos de clasificación para identificación de llantos de bebés con afecciones                  |                                        |
| <b>Institución:</b>         | BENEMERITA UNIVERSIDAD AUTONOMA DE PUEBLA                                                                                     |                                        |
| <b>Estado de la tesis:</b>  | Terminada                                                                                                                     |                                        |
| <b>Fecha de aprobación:</b> | 01/ago/2016                                                                                                                   | <b>Nombre:</b> NELSON EDGARDO ARIAS    |
| <b>Programa PNPC:</b>       | MAESTRÍA EN CIENCIAS DE LA ELECTRÓNICA - Maestría                                                                             |                                        |
| <b>Título de la tesis:</b>  | Coordinación de dos drones mediante un sensor de altitud/orientación monocular                                                |                                        |
| <b>Institución:</b>         | BENEMERITA UNIVERSIDAD AUTONOMA DE PUEBLA                                                                                     |                                        |
| <b>Estado de la tesis:</b>  | Terminada                                                                                                                     |                                        |
| <b>Fecha de aprobación:</b> | 01/ago/2016                                                                                                                   | <b>Nombre:</b> LUIS IRÁN SOLÓRZANO     |
| <b>Programa PNPC:</b>       | MAESTRÍA EN CIENCIAS DE LA ELECTRÓNICA - Maestría                                                                             |                                        |
| <b>Título de la tesis:</b>  | MODELADO MATEMÁTICO DE UNA SILLA/EXOESQUELETO PARA SOPORTE EN PRODUCCIÓN                                                      |                                        |
| <b>Institución:</b>         | BENEMERITA UNIVERSIDAD AUTONOMA DE PUEBLA                                                                                     |                                        |
| <b>Estado de la tesis:</b>  | Terminada                                                                                                                     |                                        |
| <b>Fecha de aprobación:</b> | 01/ago/2017                                                                                                                   | <b>Nombre:</b> CARLOS LEOPOLDO CARREÓN |
| <b>Programa PNPC:</b>       | MAESTRÍA EN CIENCIAS DE LA ELECTRÓNICA - Maestría                                                                             |                                        |
| <b>Título de la tesis:</b>  | DISEÑO Y CONSTRUCCIÓN DE UN CUADRICÓPTERO GUIADO POR CONTROL INALÁMBRICO                                                      |                                        |
| <b>Institución:</b>         | BENEMERITA UNIVERSIDAD AUTONOMA DE PUEBLA                                                                                     |                                        |
| <b>Estado de la tesis:</b>  | Terminada                                                                                                                     |                                        |
| <b>Fecha de aprobación:</b> | 01/ago/2017                                                                                                                   | <b>Nombre:</b> EDMUNDO MIGUEL CORTES   |
| <b>Programa PNPC:</b>       | MAESTRÍA EN CIENCIAS DE LA ELECTRÓNICA - Maestría                                                                             |                                        |
| <b>Título de la tesis:</b>  | SIMULACIÓN DE LA ESTABILIZACIÓN Y EL SEGUIMIENTO DE TRAYECTORIAS DE UN CUADRI-ROTOR EN UN AMBIENTE VIRTUAL                    |                                        |
| <b>Institución:</b>         | BENEMERITA UNIVERSIDAD AUTONOMA DE PUEBLA                                                                                     |                                        |
| <b>Estado de la tesis:</b>  | Terminada                                                                                                                     |                                        |
| <b>Fecha de aprobación:</b> | 01/ago/2018                                                                                                                   | <b>Nombre:</b> EDUARDO PASTOR TORRES   |

**Programa PNPC:** MAESTRÍA EN CIENCIAS DE LA ELECTRÓNICA - Maestría  
**Título de la tesis:** "Implementación y controlador de un emulador de cuello humano  
**Institución:** BENEMERITA UNIVERSIDAD AUTONOMA DE PUEBLA  
**Estado de la tesis:** Terminada

## 5.2 Tesis dirigidas no PNPC

**Fecha de aprobación:** 23/jun/2016 **Nombre:** ARIANA TLACUATL SÁNCHEZ  
**Título de la tesis:** SISTEMA DE CONTROL DE UNA INCUBADORA PARA HUEVOS DE TORTUGA MARINA  
**Grado académico de la tesis:** Licenciatura  
**Institución:** Benemerita Universidad Autonoma de Puebla (BUAP)  
**Estado de la tesis:** Terminada

## 6. Comunicación pública de la ciencia, tecnología y de innovación

### 7. Vinculación

#### 7.2 Proyectos de investigación

**Inicio:** 01/feb/2007 **Fin:** 31/may/2007

**Nombre del proyecto:** DESARROLLO DE TARJETAS DIDÁCTICAS CON INTERFAZ USB

**Tipo de proyecto:** Investigación

**Institución:**

**Colaboradores:**

RAFAEL MARTÍNEZ GORDILLO NULL, AMPARO DORA PALOMINO MERINO NULL

**Inicio:** 03/dic/2007 **Fin:** 30/may/2008

**Nombre del proyecto:** DESARROLLO DE TARJETAS DIDÁCTICAS CON INTERFAZ USB

**Tipo de proyecto:** Investigación

**Institución:**

**Colaboradores:**

RAFAEL MARTÍNEZ GORDILLO NULL, AMPARO DORA PALOMINO MERINO NULL

**Inicio:** 04/feb/2008 **Fin:** 30/may/2008

**Nombre del proyecto:** DISEÑO Y CONSTRUCCIÓN DE UNA CENTRAL INERCIAL BASADA EN GIROSCOPIOS Y ACELERÓMETROS

**Tipo de proyecto:** Investigación

**Institución:**

**Colaboradores:**

ARELI FLORES MENDOZA NULL, AMPARO DORA PALOMINO MERINO NULL

**Inicio:** 01/ago/2007 **Fin:** 31/jul/2008

**Nombre del proyecto:** CONTROL DE SISTEMAS MECTRÓNICOS USANDO SISTEMA GLOBAL DE POSICIONAMIENTO

**Tipo de proyecto:** Investigación

**Institución:**

**Colaboradores:**

RAFAEL MARTÍNEZ GORDILLO NULL, JUAN JESÚS JIMÉNEZ ARELLANO NULL, RAÚL ALARCÓN ESPINO NULL, SERGIO JAVIER TORRES MÉNDEZ NULL, DORIAN ROJAS BALBUENA NULL, RENÉ LÁZARO PACHECO LUNA NULL, JOSÉ FERNANDO REYES CORTÉS NULL, AMPARO DORA PALOMINO MERINO NULL, JAIME JULIÁN CID MONJARAZ NULL, MARÍA AURORA DIOZCORA VARGAS TREVIÑO NULL, SERGIO VERGARA LIMÓN NULL

**Inicio:** 01/ago/2007 **Fin:** 31/jul/2008

**Nombre del proyecto:** DESARROLLO DE UN SISTEMA ELECTRÓNICO PARA CONTROLAR EL PAR DE UN MOTOR TRIFÁSICO USADOS EN ROBOTS

**Tipo de proyecto:** Investigación

**Institución:**

**Colaboradores:**

FERNANDO BÁEZ GUTIÉRREZ NULL, ERNESTO GONZÁLEZ CASTILLO NULL, LETICIA LOBATO RAMOS NULL, SERGIO VERGARA LIMÓN NULL, AMPARO DORA PALOMINO MERINO NULL, JOSÉ FERNANDO REYES CORTÉS NULL

**Inicio:** 07/ene/2008 **Fin:** 30/ene/2009

**Nombre del proyecto:** MODELADO, CONSTRUCCIÓN Y CONTROL DE UNA MINIAERONAVE NO TRIPULADA

**Tipo de proyecto:** Investigación

**Institución:**

**Colaboradores:**

CESAR DAVID MALPICA MOREDA NULL, MANUEL APARICIO RAZO NULL, AMPARO PALOMINO MERINIO NULL, SERGIO SALAZAR CRUZ NULL, ROGELIO LOZANO LEAL

**Inicio:** 07/ene/2008

**Fin:** 08/dic/2009

**Nombre del proyecto:** CONSTRUCCION Y MODELADO DE UN MINI-SUBMARINO

**Tipo de proyecto:** Investigación

**Institución:**

**Colaboradores:**

JOSE RAMÓN QUEZADA PAREDES NULL, JESUS RICARDO LOPEZ GUTIÉRREZ NULL, AMPARO PALOMINO MERINO NULL

**Inicio:** 02/mar/2009

**Fin:** 15/dic/2009

**Nombre del proyecto:** TORTUENCUBADORA: UNA OPCIÓN MÁS DE PROTECCIÓN Y CONSERVACIÓN

**Tipo de proyecto:** Investigación

**Institución:**

**Colaboradores:**

RICARDO ALCALA MARTINEZ NULL, CARLOS SERRATOS TEJEDA NULL, AMPARO PALOMINO MERINO NULL, MA. AURORA ALCAZAR NULL, JUAN MANUEL SOLIS SALAZAR NULL

**Inicio:** 22/sep/2008

**Fin:** 18/dic/2009

**Nombre del proyecto:** DISEÑO, CONSTRUCCIÓN E INSTRUMENTACIÓN DE UN MINI-SUBMARINO

**Tipo de proyecto:** Investigación

**Institución:**

**Colaboradores:**

JESÚS RICARDO LÓPEZ GUTIÉRREZ NULL, IVAN TORRES TAMANAJA NULL, AMPARO DORA PALOMINO MERINO NULL, JUAN ANTONIO ESCAREÑO CASTRO NULL, SERGIO SALAZAR CRUZ NULL, ROGELIO LOZANO LEAL NULL

**Inicio:** 01/feb/2010

**Fin:** 15/dic/2010

**Nombre del proyecto:** SISTEMAS CAÓTICOS EN ROBOTS MANIPULADORES

**Tipo de proyecto:** Investigación

**Institución:**

**Colaboradores:**

ANGEL DONADO ARENA NULL, JORGE ARTURO MIJARES TOBIÁS NULL, GUILLERMO CEBADA REYES NULL, FERNANDO REYES CORTÉS NULL, AMPARO PALOMINO MERINO NULL, AURORA VARGAS TREVIÑO NULL, SERGIO VERGARA LIMÓN NULL

**Inicio:** 01/ene/2010

**Fin:** 31/dic/2010

**Nombre del proyecto:** DISEÑO Y CONSTRUCCION DE UN MINI-SUBMARINO

**Tipo de proyecto:** Investigación

**Institución:**

**Colaboradores:**

ROQUE NIMROD CRUZ GOMEZ NULL, RICARDO ALCALA MARTINEZ NULL, AMPARO PALOMINO MERINO NULL

**Inicio:** 01/ene/2011

**Fin:** 31/dic/2011

**Nombre del proyecto:** DISEO Y CONSTRUCCIÓN DE UN MINI-AVIÓN PARA RECONOCIMIENTO

**Tipo de proyecto:** Investigación

**Institución:**

**Colaboradores:**

ALDO TUXPAN SALAZAR NULL, ROQUE NIMROD CRUZ GÓMEZ NULL, AMPARO DORA PALOMINO MERINO NULL

**Inicio:** 01/ene/2012

**Fin:** 31/dic/2012

**Nombre del proyecto:** DISEÑO Y CONSTRUCCIÓN DE UN MINI-AVIÓN PARA RECONOCIMIENTO. ETAPA 2

**Tipo de proyecto:** Investigación

**Institución:**

**Colaboradores:**

FERNANDO MACHORRO RAMOS NULL, ALDO TUXPAN SALAZAR NULL, AMPARO DORA PALOMINO MERINO NULL

**Inicio:** 01/ene/2014

**Fin:** 31/dic/2014

**Nombre del proyecto:** DESARROLLO DE UN SIMULADOR DE VUELO PARA AVIÓN DE AEROMODELISMO UTILIZANDO MATLAB

**Tipo de proyecto:** Investigación

**Institución:**

**Colaboradores:**

FERNANDO MACHORRO RAMOS NULL, PABLO VALENCIA BIBIAN NULL, AMPARO DORA PALOMINO MERINO NULL

**Inicio:** 01/ene/2015

**Fin:** 31/dic/2015

**Nombre del proyecto:** CONTROL PREDICTIVO APLICADO A UN ROBOT MÓVIL HUMMER H2

**Tipo de proyecto:** Investigación

**Institución:**

**Colaboradores:**

PABLO VALENCIA BIBIAN NULL, ALFREDO GARCÍA SUÁREZ NULL, AMPARO DORA PALOMINO MERINO NULL

**Inicio:** 01/ene/2016

**Fin:** 31/dic/2016

**Nombre del proyecto:** DESARROLLO DE UN SENSOR DE POSICIÓN Y ORIENTACIÓN BASADO EN LA PROYECCIÓN DE IMÁGENES

**Tipo de proyecto:** Investigación

**Institución:** Benemerita Universidad Autonoma de Puebla (BUAP)

**Colaboradores:**

LUIS ERNESTO VALENCIA SEGURA, DANIEL GÓMEZ RIVERA, ALFREDO GARCÍA SUÁREZ, AMPARO DORA PALOMINO MERINO, HERMES JAVIER GARCÍA RAMÍREZ

**Inicio:** 01/ene/2017

**Fin:** 31/dic/2017

**Nombre del proyecto:** NAVEGACIÓN DE ROBOTS MÓVILES EMPLEANDO CAMPOS POTENCIALES ARTIFICIALES

**Tipo de proyecto:** Investigación

**Institución:** Benemerita Universidad Autonoma de Puebla (BUAP)

**Colaboradores:**

HERMES JAVIER GARCÍA RAMÍREZ, MARTÍN DURÁN SANTOS, AMPARO DORA PALOMINO MERINO, NELSON EDGARDO MÉNDEZ ARIAS, LUIS IRÁN SOLÓRZANO

**Inicio:** 01/ene/2019

**Fin:** 31/dic/2019

**Nombre del proyecto:** DISEÑO Y CONSTRUCCIÓN DE UN CUADRICÓPTERO GUIADO POR CONTROL INALÁMBRICO

**Tipo de proyecto:** Investigación

**Institución:** Benemerita Universidad Autonoma de Puebla (BUAP)

**Colaboradores:**

SERGIO VERGARA LIMON, JOSÉ FERNANDO REYES CORTES, AMPARO DORA PALOMINO MERINO, MARIA AURORA VARGAS TREVIÑO, DANIEL MARCELO GONZÁLEZ ARRIAGA, JUAN JOSÉ MITZI MENDOZA, CARLOS LEOPOLDO CARREÓN DÍAZ DE LEÓN, CAROLINA JIMÉNEZ MARTÍNEZ

## 8. Premios y distinciones

### 8.2 Distinciones no CONACYT

|                                                    |        |                                 |                                                         |
|----------------------------------------------------|--------|---------------------------------|---------------------------------------------------------|
| <b>Año:</b>                                        | 2006   | <b>Nombre de la distinción:</b> | Padrón de Investigadores VIEP - BUAP                    |
| <b>Institución que otorgó premio o distinción:</b> |        |                                 | Benemerita Universidad Autonoma de Puebla (BUAP)        |
| <b>País:</b>                                       | México |                                 |                                                         |
| <b>Año:</b>                                        | 2008   | <b>Nombre de la distinción:</b> | Integrante de Cuerpo Académico Consolidado              |
| <b>Institución que otorgó premio o distinción:</b> |        |                                 | Secretaría de Educacion Publica                         |
| <b>País:</b>                                       | México |                                 |                                                         |
| <b>Año:</b>                                        | 2008   | <b>Nombre de la distinción:</b> | Perfil Deseable (PRODEP)                                |
| <b>Institución que otorgó premio o distinción:</b> |        |                                 | Secretaría de Educacion Publica                         |
| <b>País:</b>                                       | México |                                 |                                                         |
| <b>Año:</b>                                        | 2010   | <b>Nombre de la distinción:</b> | PROGRAMA DE ESTÍMULOS AL DESEMPEÑO DEL PERSONAL DOCENTE |
| <b>Institución que otorgó premio o distinción:</b> |        |                                 | Benemerita Universidad Autonoma de Puebla (BUAP)        |
| <b>País:</b>                                       | México |                                 |                                                         |